

СПРАВОЧНОЕ РУКОВОДСТВО ПАРАМЕТРОВ ARCODE

Содержание

Содержание	2
История изменений документа	Hata! Yer işareti tanımlanmamış.
1 Меню	12
1.1 Основные настройки	12
P0815: Описание подъемника	12
1.1.1 Отметки о параметрах	12
P0550: Уровни меню	12
P0002: Количество этажей	12
P0402: Основное электрическое напряжение (фаза к фазе)	12
P0292: Режим работы	12
P0654: Безопасное напряжение сети	12
1.2 Информация платы аппарата	12
P0229: Тип мотора	12
P0150: Электрическое напряжение мотора	12
P0159: Номинальный ток мотора	12
P0149: Номинальное число оборотов в минуту	12
P0165: Номинальная частота мотора	13
P0148: Номинальная скорость кабины	13
P0430: Ток холостого хода	13
P0603: Номинальная частота скольжения	13
1.3 Настройки привода	13
P0521: Автоматическая настройка мотора	13
P0233: Тип управления мотора	13
P0522: Направление мотора	13
1.3.1 Настройки кривой хода	13
P0142: Режим проверки скорости	13
P0219: Ускорение (P)	13
P0220: Замедление (NA)	14
P0221: Изменение скорости движения-1 (S1)	14
P0222: Изменение скорости движения-2 (S2)	14
P0223: Изменение скорости движения-3 (S3)	15
P0224: Изменение скорости движения-4 (S4)	15

P0350: Функция противо-отката	15
P0363: Процент увеличения ПИД-контроля при противооткате	16
P0779: Функция пре-крутящего момента	16
1.3.2 Настройки ПИД-контроля	16
1.3.2.1 Скорость ПИД-ускорения	16
P0387: КР Увеличение ПИД-скорости (Нулевая скорость)	16
P0388: КI Увеличение ПИД-скорости (Нулевая скорость)	16
P0420: КР Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость).....	16
P0421: КI Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость).....	16
1.3.3 Текущие ПИД-ускорения.....	17
P0352: КР Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость).....	17
P0353: КI Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость).....	17
1.3.4 Противо-откатные ПИД-увеличения.....	17
P0359: КР Увеличение ПИД-скорости противо-отката	17
P0360: КD Увеличение ПИД-скорости противо-отката.....	17
1.3.5 Слаженность мотора и тормоза.....	17
P0336: Время освобождения механических тормозов.....	18
P0337: Время замыкания механических тормозов.....	18
P0645: DE время уменьшения напряжения мотора.....	18
1.3.6 Профиль мотора Частота / Напряжение.....	18
P0247: Средняя частота	19
P0248: Напряжение средней частоты	19
P0249: Минимальная частота.....	19
P0250: Напряжение минимальной частоты	19
1.3.7 Настройки кодировки мотора.....	19
P0257: Кодировка Пульсация / Оборот	19
P0516: Отклонение кодирующего устройства	19
P0520: Тип кодирующего устройства	19
P0519: Направление кодировки.....	19
1.4 Настройки шахты	20
1.4.1 Конфигурации шахты	20
P0452: Длина дверных флажковых указателей	20
P0459: Число флажков ниже 817 ограничителя.....	20
P0591: Число флажков выше 818 ограничителя	20

1.4.2	Обработанные значения лифта	20
	P0443: Обработка лифта завершена	20
1.4.2.1	Зона двери в позициях верхнего входа	20
	P0267: Зона Этаж-Дверь верхнего входа.....	20
1.4.2.2	Зона двери в позициях нижнего входа.....	Hata! Yer işareti tanımlanmamış. 20
	P0509: Зона Этаж-Дверь нижнего входа	20
	P0309: Кодировщик шахты пульсаций/см множитель	20
	P0453: 817 Сигнальная позиция	21
	P0454: 818 Сигнальная позиция	21
1.5	Программируемые входы	Hata! Yer işareti tanımlanmamış. 21
1.5.1	Arccode входы управления	21
	P0096: Arccode блок управления PIŞ.....	21
1.5.2	Входы щита IBC.....	21
	P0524: IBC щит PIŞ	21
1.5.3	Входы щита CPC.....	Hata! Yer işareti tanımlanmamış.
1.5.3.1	Входы щита CPC-1A	22
	P0478: CPC-1A щит PIŞ.....	22
	P0479: CPC-1B щит PIŞ	22
	P0480: CPC-2A щит PIŞ.....	22
	P0481: CPC-2B щит PIŞ	22
	P0482: CPC-3A щит PIŞ.....	22
	P0483: CPC-3B щит PIŞ	22
1.5.4	Входы щита BCX.....	22
1.5.4.1	Входы щита BCX-A PI1.....	22
	P0102: BCX-AŞ щит PI1.....	22
1.5.4.2	Входы щита BCX-A PI2.....	23
	P0486: BCX-AŞ щит PI2.....	23
1.5.4.3	Входы щита BCX-B PI1.....	23
	P0103: BCX-BŞ щит PI1	23
1.5.4.4	Входы щита BCX-B PI2.....	23
	P0487: BCX-BŞ щит PI2	23
1.5.5	Входы щита IO0210	23
1.5.5.1	Входы щита IO0210 PI1.....	23
	P0656: IO0210 щит PI1	23

1.5.5.2	Входы щита IO0210 PI2.....	23
	P0657: IO0210 щит PI2.....	23
1.6	Программируемые выходы.....	23
1.6.1	Выходы Arcode контроллера	23
1.6.1.1	Выходные зажимы реле контроллера Arcode.....	24
	P0107: Arcode контроллер PR\$	24
1.6.1.2	Транзисторные выходы контроллера Arcode.....	24
	P0471: Arcode контроллер PT\$	24
1.6.2	Выходы щита IBC.....	24
	P0106: IBC щит PR\$.....	24
1.6.3	Выходы щита SVC.....	24
1.6.3.1	Выходы щита SVC-1A.....	24
	P0538: PO1.....	24
	P0539: PT1	24
1.6.3.2	Выходы щита SVC-1B.....	24
	P0540: PO1.....	24
	P0541: PT1	24
1.6.3.3	Выходы щита SVC-2A.....	25
	P0542: PO1.....	25
	P0543: PT1	25
1.6.3.4	Выходы щита SVC-2B.....	25
	P0544: PO1.....	25
	P0545: PT1	25
1.6.3.5	Выходы щита SVC-3A.....	25
	P0546: PO1.....	25
	P0547: PT1	25
1.6.3.6	Выходы щита SVC-3B.....	25
	P0548: PO1.....	25
	P0549: PT1	25
1.6.4	Выходы щита BCX.....	25
1.6.4.1	Выходы щита BCX-A PO1.....	26
	P0113: BCX-A\$ щит PO1	26
1.6.4.2	выходы щита BCX-A PO2.....	26
	P0484: BCX-A\$ щит PO2	26

1.6.4.3	Выходы щита ВСХ-В РО1.....	26
	P0114: ВСХ-В\$ щит РО1	26
1.6.4.4	Выходы щита ВСХ-В РО2.....	26
	P0485: ВСХ-В\$ щит РО2	26
1.6.5	Выходы щита IO0210.....	26
1.6.5.1	Выходы щита IO0210 группа-1	27
	P0660: Выходы щита IO0210 группа-1 РО\$.....	27
1.6.5.2	Выходы щита IO0210 группа-2	27
	P0661: Щит IO0210 группа-2 РО\$	27
1.6.5.3	Выходы щита IO0210 группа-3	27
	P0662: Щит IO0210 группа-3 РО\$	27
1.6.5.4	Выходы щита IO0210 группа-4	27
	P0663: Щит IO0210 группа-4 РО\$	27
1.7	Настройки двери.....	Hata! Yer işareti tanımlanmamış.
1.7.1	Общие настройки двери	27
	P0023: Отсрочка после размыкания фотоэлемента.....	27
	P0056: Состояние двери при холостом ходе на этаже.....	27
	P0053: Время отстаивания контактов двери.....	28
	P0054: Пауза перед обратным ходом двери	28
	P0055: Действия двери при выключенном 120	28
	P0528: Отсрочка кнопки закрывания	28
	P0553: Отсрочка открывания после освобождения LIR	28
1.7.2	Двери типа А	29
	P0007: Все ли Двери-А одного вида	29
	P0008: Виды дверей типа А	29
	P0091: Этаж-\$ Дверь-А.....	29
1.7.3	Настройки Двери-А	29
	P0013: Концевые выключатели Двери-А.....	29
	P0014: Тип контакта концевого выключателя Двери-А	29
	P0015: Функция концевого выключателя Двери-А	29
	P0016: Время нормального открывания Двери-А.....	29
	P0017: Время нормального закрывания Двери-А.....	29
	P0018: Опускание магнитного замка Двери-А	29
1.7.4	Двери типа В.....	30

P0010: Все ли Двери-В одного вида	30
P0011: Виды дверей типа В	30
P0092: Этаж- $\$$ Дверь-В	30
1.7.5 Настройки Двери-В	30
P0020: Концевые выключатели Двери-В.....	30
P0047: Тип контакта концевого выключателя Двери-В	30
P0048: Функция концевого выключателя Двери-В	30
P0049: Время нормального открывания Двери-В.....	Hata! Yer işareti tanımlanmamış. 30
P0050: Время нормального закрывания Двери-В.....	30
P0051: Опускание магнитного замка Двери-В	30
1.8 Функции дверного трапа	31
P0069: Дверной трап цепи аварийной защиты	31
1.8.1 Настройки преоткрывания двери	31
P0071: Функция преоткрывания двери	31
P0072: Начальная дистанция преоткрывания двери	31
1.8.2 Настройки выравнивания	31
P0075: Функция выравнивания	31
P0790: Дистанция выравнивания	31
P0809: Начальная дистанция выравнивания	31
P0823: Ориентация сенсора Магнето.....	32
1.9 Настройки экрана	32
1.9.1 Знаки этажей	32
P0461: Знак Этаж- $\$$	32
1.9.2 Настройки точечно-матричного экрана.....	32
P0764: Язык точечно-матричного экрана	32
P0431: Текст выхода из строя	32
P0432: Текст перегрузки	32
P0523: Текст Техническое обслуживание.....	33
P0631: Текст аварийного режима.....	33
P0765: Текст эвакуации.....	33
P0766: Текст запуска	33
P0767: Текст Ошибка открывания двери.....	33
P0062: Скорость движения стрелок направления	33
P0063: Скорость движения индикатора этажей	33

	P0064: Направление движения индикатора этажей.....	33
1.9.3	Настройки кода Грея / двоичного кода	33
	P0066: Начальный номер кода Грея / двоичного кода.....	34
1.10	Настройки обслуживания вызовов	34
	P0022: Время ожидания загрузки / выгрузки	34
	P0024: Режим остановок	34
	P0025: Отмена вызова обратного направления от LOP	35
	P0026: Обнаружение фальшивых вызовов используя фотоэлемент.....	35
	P0027: Максимальное число разрешенных вызовов COP	35
	P0028: Отмена вызовов COP при повторном нажатии	35
	P0121: Отмена вызовов LOP при повторном нажатии.....	35
1.11	Особые функции лифта.....	35
1.11.1	Настройки аварийного режима	35
	P0616: Первичный аварийный сигнал (YAN1)	35
	P0619: Первичный аварийный этаж выхода	35
	P0615: Вторичный аварийный сигнал (YAN2).....	35
	P0620: Вторичный аварийный этаж выхода.....	36
	P0614: Условия выхода из аварийного режима.....	36
	P0617: Прибытие к аварийному выходу. Двери	36
	P0618: Слышимый аварийный сигнал.....	36
1.11.2	Настройки функции стоянки	36
	P0621: Функция стоянки	36
	P0628: Этаж стоянки	36
	P0629: Время ожидания перед стоянкой.....	36
1.12	Групповые настройки	37
	P0086: Идентичность группы.....	37
	P0087: Отсутствующие нижние этажи	37
	P0088: Отсутствующие верхние этажи	37
	P0089: Время отключения от группы	37
1.13	Звуки и сигналы	37
	P0463: Звонок этажа COP.....	37
	P0465: Звонок этажа LOP	37
	P0465: Сигнал перегрузки.....	37
	P0567: COP звук нажатия кнопки.....	37

P0469: LOP звук нажатия кнопки	37
P0470: Тип звука этажа	38
1.14 Настройки защиты и мониторинга	38
1.14.1 Настройки защиты двери	38
P0555: Отключение постоянно прерывающегося фотоэлемента	38
P0033: Число противозащемляющих попыток	38
1.14.2 Настройки защиты мотора	38
P0036: Мониторинг температуры мотора	38
P0429: Ограничение перенапряжения мотора	38
1.14.3 Настройки мониторинга напряжения сети	39
P0041: Мониторинг чередования фаз	39
1.14.4 Другие настройки защиты	39
P0044: Максимальное разрешенное время хода между этажами	39
P0045: Мониторинг механических тормозов	39
P0800: Мониторинг вторых механических тормозов	39
P0788: Мониторинг APRE	39
P0804: Замыкающее время регулятора скорости	39
P0795: Когда разомкнута предохранительная цепь	39
1.14.5 Защита и мониторинг кабины	40
P0797: Действия когда отключается верх кабины (IBC)	40
P0798: Действия когда отключается панель кабины (CPC)	40
P0799: Действия когда перегорает предохранитель освещения	40
1.15 Настройки уровня доступа	40
P0436: Пароль обслуживающего техника	40
P0437: Пароль монтажника	40
1.16 Другие настройки	41
P0499: Отсрочка выключения света кабины	41
P0517: Ограничители используемые для проверки	41
P0518: Ограничители при проверке и отзыве	41
P0529: Отсрочка автоматического выключения вентиляции кабины	41
P0713: Действия двери при сбое	41
1.17 Эвакуация с резервным питанием	41
P0712: Метод эвакуации	41
P0748: Напряжение резервного источника питания	41

P0389: UPS питание.....	41
P0390: Максимальная скорость при эвакуации.....	41
P0714: Цель эвакуации	42
P0717: Целевой этаж эвакуации.....	42
P0759: Отсрочка запуска генератора.....	42
P0794: Скорость переименования.....	42
1.18 Тестовые функции.....	42
1.18.1 Произвольные вызовы кабины.....	42
1.18.2 Аттестация тестовых инструментов	42
1.18.3 Ограничение сбоя превышения скорости при предоткрывании.....	42
1.18.4 Ограничение сбоя превышения скорости при выравнивании	42

ИЗДАНИЯ И ДОПОЛНЕНИЯ.

Издание	Дата	Изменения	Автор
V1.00	24.07.2013	Первое издание	Alper SÜLÜN

1 Меню

1.1 Основные настройки

P0815: Описание подъемника

Этот параметр сохраняет текстовую строку, которая используется для идентификации лифта.

1.1.1 Отметки о параметрах

Содержание отметок о параметрах может содержать некоторую строку, которая дает краткую информацию о множестве значений параметров. Эта информация может быть определением некоторых изменений, внесенных в параметры в экспериментальных целях.

P0550: Уровни меню

AREM устройство имеет два вида меню: Базовый и Расширенный вид. При выборе базового вида меню укорочено. Отображены некоторые основные опции. Если Расширенное меню выбрано, то выведены все параметры.

P0002: Количество этажей

Этот параметр определяет количество остановок в системе лифта.

P0402: Основное электрическое напряжение (фаза к фазе)

Этот параметр устанавливает напряжение источника питания от электрической сети, которая используется для питания системы лифта.

P0292: Режим работы

Режим проверки: При выборе этого варианта лифт может использоваться только в режиме проверки или отзыва. В целях безопасности эта опция установлена по умолчанию.

Нормальный режим: Когда завершены настройка мотора и шахты пользователь может выбрать этот режим чтобы позволить лифту работать в нормальном режиме обслуживания.

P0654: Безопасное напряжение сети

Этот параметр сообщает аппарату Arcode о безопасном напряжении сети. Имеется выбор 48VAC, 110VAC или 220VAC.

1.2 Информация платы аппарата

P0229: Тип мотора

Этот параметр сообщает аппарату Arcode об используемом типе мотора. Синхронный или Асинхронный тип может быть выбран.

P0150: Электрическое напряжение мотора

Этим параметром задается номинальное напряжение мотора. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0159: Номинальный ток мотора

Этим параметром задается номинальный ТОК мотора. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0149: Номинальное число оборотов в минуту

Этим параметром задается номинальное число оборотов мотора в минуту. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0165: Номинальная частота мотора

Этим параметром задается номинальная частота питания мотора. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0148: Номинальная скорость кабины

Этим параметром задается номинальная скорость кабины лифта. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0430: Ток холостого хода

Этим параметром задается ток холостого хода мотора. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата.

P0603: Номинальная частота скольжения

Этим параметром задается номинальная частота скольжения мотора. Его значение дано производителем мотора и обозначено на плате аппарата. Этот параметр доступен только если тип мотора установлен как Асинхронный.

1.3 Настройки привода

Параметры этой категории касаются привода, мотора и рабочего хода и должны быть настроены хорошо информированным и опытным техником.

P0521: Автоматическая настройка мотора

Когда завершена автонастройка и ее результаты сохранены, этот параметр автоматически установится на «Да». Если система требует автоматической настройки снова, этот параметр должен быть установлен на «Нет».

P0233: Тип управления мотора

С помощью этого параметра может быть настроен тип системы управления. Может быть выбран Открытый или Закрытый тип. Этот параметр доступен только если параметр «P0229 Тип мотора» выбран как Асинхронный.

P0522: Направление мотора

...

1.3.1 Настройки кривой хода

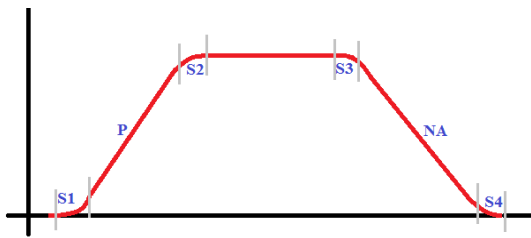
Эта категория параметров касается настроек скорости и комфорта.

P0142: Режим проверки скорости

С помощью этого параметра может быть налажена скорость кабины лифта. Проверочная скорость может быть установлена с любым значением не выше 0,63 м/сек.

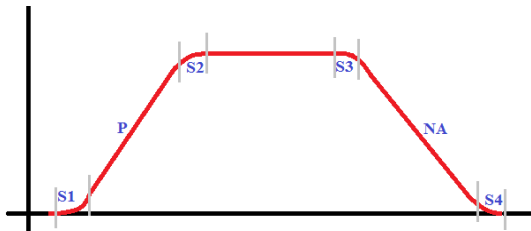
P0219: Ускорение (P)

Этот параметр используется для настройки увеличения скорости кабины от начала движения. Высокий показатель ускорения укорачивает время пути, но может быть неприятным для некоторых пассажиров. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



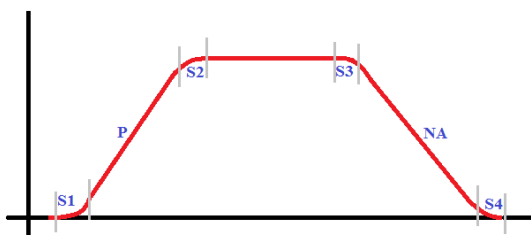
P0220: Замедление (NA)

Этот параметр используется для настройки скорости торможения кабины во время приближения к остановке. Высокий показатель замедления укорачивает время пути, но может быть неприятным для некоторых пассажиров. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



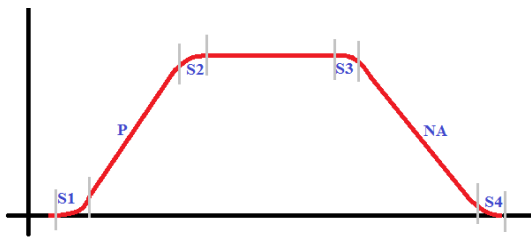
P0221: Изменение скорости движения-1 (S1)

Этот параметр используется для смягчения толчка кабины в начале ускорения во время отправления кабины от платформы в кривой хода. S1 (Изменение ускорения за секунду) показан в схеме ниже. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



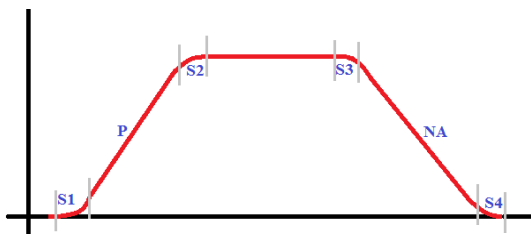
P0222: Изменение скорости движения-2 (S2)

Этот параметр используется для смягчения толчка кабины в конце ускорения кабины в кривой хода. S2 (Изменение ускорения за секунду) показан в схеме ниже. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



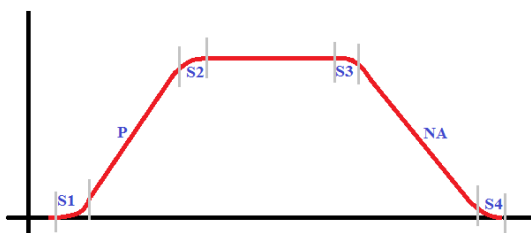
P0223: Изменение скорости движения-3 (S3)

Этот параметр используется для смягчения торможения кабины во время снижения скорости в кривой хода. S3 (Изменение ускорения за секунду) показан в схеме ниже. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



P0224: Изменение скорости движения-4 (S4)

Этот параметр используется для смягчения торможения кабины во время снижения скорости в конце кривой хода. S4 (Изменение ускорения за секунду) показан в схеме ниже. Этот параметр доступен только если «Параметр уровня комфорта» установлен на «Определяемый пользователем».



P0350: Функция противо-отката

Функция противо-отката используется для задержания лифта в состоянии покоя от момента освобождения тормозов до начала движения. Эта функция имеет достаточно противогравитационной силы используя мотор для удержания кабины чтобы предотвратить пассажиров от чувства падения в момент освобождения тормозов. Эта функция может быть включена или отключена установкой «Да» или «Нет».

R0363: Процент увеличения ПИД-контроля при противо-откате

Процент увеличения ПИД-контроля показывает увеличивающийся фактор текущего ПИД-коэффициента работы в нормальном режиме. Текущие ПИД-коэффициенты используются в системах управления для оценки вращающего момента. Этот параметр может варьироваться от 0 до 100 и должен быть установлен компетентным техником.

R0779: Функция предкрутящего момента.

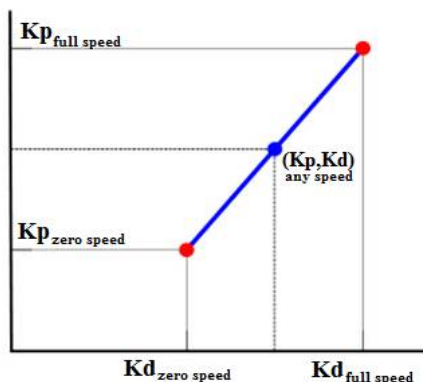
Функция предкрутящего момента это поддерживающая функция для функции противо-отката. Сама система противо-отката начинает держать кабину без крутящего момента. Необходимый крутящий момент вычисляется системами управления в продолжении. Функция предкрутящего момента рассчитывает необходимый крутящий момент для функции анти-отката с помощью сенсора взвешивания. Этот параметр включает и выбирает тип сенсора или отключает функцию предкрутящего момента.

1.3.2 Настройки ПИД-контроля

Эта категория содержит все настройки ПИД-коэффициента для аппарата Arcode.

1.3.2.1 Скорость ПИД ускорения

Категория ускорения ПИД. Коэффициенты скорости ПИД исчисляются линейной интерполяцией между коэффициентами нулевой скорости и полной скорости.

**R0387: КР Увеличение ПИД-скорости (Нулевая скорость)**

Пропорциональный элемент системы управления ПИД-скоростью для нулевой скорости может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 99999. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

R0388: КИ Увеличение ПИД-скорости (Нулевая скорость)

Интегральный элемент системы управления ПИД-скоростью для нулевой скорости может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 99999. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

R0420: КР Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость)

Пропорциональный элемент системы управления ПИД-скоростью для нулевой скорости может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 99999. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой

зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

P0421: KI Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость)

Пропорциональный элемент системы управления ПИД-скоростью для нулевой скорости может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 99999. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

1.3.3 Текущие ПИД-ускорения

В этой категории собраны настройки текущего ПИД-ускорения. Текущий ПИД-цикл рассчитывает необходимое значение крутящего момента для нужной скорости кривой хода.

P0352: KP Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость)

Пропорциональный элемент системы управления текущей ПИД-скоростью может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 100000. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

P0353: KI Увеличение ПИД-скорости (Полная скорость)

Интегральный элемент системы управления текущей ПИД-скоростью может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 100000. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

1.3.4 Противо-откатные ПИД-увеличения

Настройки противо-откатного ПИД-увеличения содержат 2 набора ПИД-увеличений. Один для системы управления ПИД-скоростью и второй для системы управления текущим ПИД. Увеличения системы управления ПИД-скоростью могут быть настроены с помощью прямых настроек значений, а увеличения системы управления текущим ПИД извлекаются из увеличений текущих ПИД при нормальной работе со стимулированием.

P0359: KP Увеличение ПИД-скорости противо-отката

Пропорциональный элемент системы управления ПИД-скоростью функции противо-отката может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 50000. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

P0360: KD Увеличение ПИД-скорости противо-отката

Интегральный элемент системы управления текущей ПИД-функции противо-отката может быть настроен с помощью этого параметра и установлен со значением от 0 до 50000. Значения ПИД-ускорения находятся в прямой зависимости от движения кабины. При изменении этих параметров принимайте необходимые меры предосторожности для предотвращения опасного движения.

1.3.5 Слаженность мотора и тормоза

Эта категория содержит установки слаженности работы мотора и тормоза.

P0336: Время освобождения механических тормозов

Этот параметр устанавливает отсрочку между освобождением тормозов в начале хода. Во время этого периода мотор задерживается на нулевой скорости и ожидает освобождения механическими тормозами. В конце этого периода лифт начинает ускорение.

Установление этого параметра слишком коротким приведет к тому, что аппарат Arcode попытается привести мотор в движение до того, как будут освобождены тормоза. Это будет ощущаться как рывок кабины в начале движения.

Установление этого параметра слишком большим приведет к ненужной задержке перед началом движения.

Примечание: Этот параметр так же устанавливает продолжительность фазы противо-отката (если функция противо-отката включена)

P0337: Время замыкания механических тормозов

Этот параметр устанавливает отсрочку между остановкой мотора и замыканием тормозов в конце хода. Во время этого периода мотор задерживается на нулевой скорости и ожидает удерживания механическими тормозами.

Установление этого параметра слишком коротким приведет к тому, что мотор освободит кабину до того, как тормоза зафиксируют кабину. В этом случае кабина начнет свободное падение пока тормоза не замкнутся.

Установление этого параметра слишком большим приведет к ненужной задержке перед открыванием дверей в конце хода.

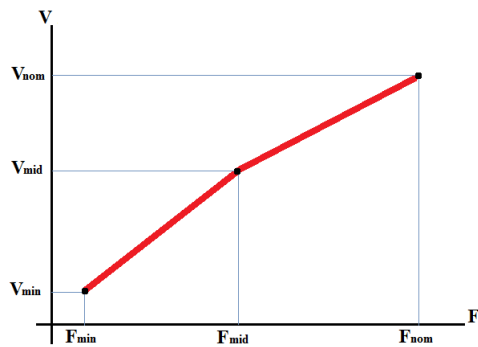
P0645: DE время уменьшения напряжения мотора

Когда кабина достигает уровня остановки, тормоза замыкаются, а мотор остается под напряжением. В этой ситуации тормоза не удерживают кабину. Если подпитка мотора прекратится резко, это произведет механический толчок сопровождающийся неприятным звуком. Для предотвращения этого напряжение мотора уменьшается и прекращается в течение обозначенного этим параметром времени. Если этот период слишком короткий, то механический толчок будет чувствоваться. Если он слишком долгий, то открывание дверей будет отсрочено. Параметр может быть установлен от 0,1 до 0,3 сек.

1.3.6 Профиль мотора Напряжение / Частота

В этой категории содержится таблица соотношения Напряжение / Частота открытой системы управления. Эти параметры могут быть активированы если тип мотора выбран как Асинхронный. Параметры этой категории формируют схему подобную нижеследующей.

Она выглядит как две различные линии с различным уклоном. Для некоторых моторов эти значения могут быть необходимыми для хорошего начала работы. Уклон первой линии больше – для обеспечения большего крутящего момента с помощью подвода большего напряжения к мотору. Уклон второй линии относительно ниже, т.к. мотор уже вращается и нет нужды в более высоком напряжении тока.



P0247: Средняя частота

Этот параметр определяет приблизительное среднее значение частоты в таблице Напряжение / Частота. Значение варьируется между 1 Hz и 25 Hz.

P0248: Напряжение средней частоты

Этот параметр определяет приблизительное среднее значение напряжения в таблице Напряжение / Частота. Значение варьируется между 10 Volt и 100 Volt.

P0249: Минимальная частота

Этот параметр определяет приблизительное минимальное значение частоты в таблице Напряжение / Частота. Значение варьируется между 0 Hz и 5 Hz.

P0250: Напряжение минимальной частоты

Этот параметр определяет приблизительное минимальное значение напряжения в таблице Напряжение / Частота. Значение варьируется между 0Volt и 50Volt.

1.3.7 Найстройки кодировки мотора

В этой категории находятся настройки касающиеся кодировки мотора.

P0257: Кодировка Пульсация/Оборот

Этот параметр определяет сколько пульсаций образуется при одном обороте ротора мотора. Может быть использовано от 100 пульсаций/оборот до 10000 пульсаций/оборот. Этот параметр необходим только для асинхронных моторов.

P0516: Отклонение кодирующего устройства

При использовании синхронных моторов этот параметр очень важен для хорошей работы. Его значение может быть определено автоматически с помощью Автонастройки, и изменять автоматически установленные настройки не рекомендуется.

P0520: Тип кодирующего устройства

Тип кодирующего устройства может быть настроен с помощью этого параметра, который активен только для синхронных моторов. Большинство оригинальных кодирующих протоколов поддерживается и может быть выбрано из меню.

P0519: Направление кодировки

В некоторых случаях необходимо изменить направление кодирующего устройства, которое имеет обратное направление в соответствии с движением мотора. Может быть избрано: По часовой стрелке или Против.

1.4 Настройки шахты

Параметры этой категории относятся к шахте, позиционированию дверей и ограничителей и должны быть налажены хорошо осведомленным и опытным техником.

1.4.1 Конфигурации шахты

В этой категории находится информация о конфигурациях шахты.

R0452: Длина дверных указателей

В системе Arcode зоны дверей помечены длинными магнитами называемыми дверными флажковыми указателями. Длина дверных флажков очень важный показатель, т.к. любая длина в шахте основывается на длине дверных флажковых указателей. Если длина дверных указателей введена неверно, то все длины в шахте будут рассчитаны неверно.

R0459: Число флажков ниже 817 ограничителя

В некоторых строениях могут быть магниты зоны этажа, значения которых ниже 817 ограничителя, связанные с расположением дверей и шахты. Число дверных флажковых указателей должно быть установлено с помощью этого параметра.

R0591: Число флажков выше 818 ограничителя

В некоторых строениях могут быть магниты зоны этажа, значения которых выше 818 ограничителя, связанные с расположением дверей и шахты. Число дверных флажковых указателей должно быть установлено с помощью этого параметра.

1.4.2 Обработанные значения лифта

По завершении настройки конфигураций шахты в этой категории изменение этих параметров может отразиться на поведении лифта.

R0443: Обработка лифта завершена

Если обработка данных о лифте завершена и результаты сохранены, этот параметр автоматически устанавливается на «Да». Если система лифта требует новую обработку данных, этот параметр должен быть установлен на «Нет».

1.4.2.1 Зона двери в позициях верхнего входа

После обработки данных о шахте в этих параметрах рассчитывается и сохраняется информация о позициях этажных магнитов во время движения вниз.

R0267: Зона Этаж-Дверь верхнего входа

Позиции могут быть установлены для каждого этажа.

1.4.2.2 Зона двери в позициях нижнего входа

После обработки данных о шахте в этих параметрах рассчитывается и сохраняется информация о позициях этажных магнитов во время движения вверх.

R0509: Зона Этаж-Дверь нижнего входа

Позиции могут быть установлены для каждого этажа.

R0309: Кодировщик шахты пульсаций/см множитель

Если кодировщик шахты использовался для вычисления позиции кабины, то с помощью этого параметра должно быть задано значение пульсаций на сантиметр. Эта информация связана с кодировкой шахты и может быть найдена в технических требованиях.

P0453: 817 Сигнальная позиция

После обработки данных о шахте позиция 817 ограничителя вычисляется и сохраняется в этом параметре.

P0454: 818 Сигнальная позиция

После обработки данных о шахте позиция 818 ограничителя вычисляется и сохраняется в этом параметре.

1.5 Программируемые входы

Большинство входов в системе Arcode программируемы. Функции этих входов на корпусе Arcode и периферийных щитах заданы на вход с помощью параметров этой категории.

1.5.1 Arcode входы управления

P0096: Arcode блок управления PI\$

В основной системе Arcode 16 программируемых входов (PI1-PI16). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Для входных определений обратитесь к соответствующей вспомогательной литературе.

1.5.2 Входы щита IBC

P0524: IBC щит PI\$

На щите IBC 12 программируемых входов. Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.5.3 Входы щита CPC

Система Arcode поддерживает до 6 CPC щитов установленных на кабине лифта

Эти CPC щиты ассоциированы с DIP-выключателями находящимися на CPC щитах. Соотношение настроек DIP-выключателей:

DS1	DS2	DS3	DS4	
0	0	1	0	CPC-1A
0	1	1	0	CPC-2A
1	0	1	0	CPC-3A
0	0	0	1	CPC-1B
0	1	0	1	CPC-2B
1	0	0	1	CPC-3B
0	0	1	1	CPC-1AB
0	1	1	1	CPC-2AB
1	0	1	1	CPC-3AB

1.5.3.1 Входы щита СРС-1А

P0478: СРС-1А щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 1А могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0479: СРС-1В щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 1В могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0480: СРС-2А щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 2А могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0481: СРС-2В щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 2В могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0482: СРС-3А щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 3А могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0483: СРС-3В щит PI\$

Щиты СРС имеют 4 программируемых входа (PI1-PI4). Эти входы могут быть установлены независимо с predetermined сигналами входа. Входы для СРС щита адресованные 3В могут быть настроены этим параметром. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.5.4 Входы щита ВСХ

Любой экран или кнопочная панель в системе Arcode имеет два программируемых входа. Система Arcode может поддерживать до 128-и ВСХ щитов. Таким образом число входов щитов ВСХ достигает 256 программируемых входов. Этим параметром программируется функция входа портов PI1-PI2 на щитах BCD2X, BCD3X, BCLCD и BCBUT контактной панели. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.5.4.1 Входы щита ВСХ-А PI1

P0102: ВСХ-А\$ щит PI1

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных BCD2X, BCD3X, щиты BCLCD и BCBUT контактной панели, находящиеся на стороне А. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64. В любом случае общее число ограничено до количества этажей конструкции.

1.5.4.2 Входы щита ВСХ-А PI2

P0486: ВСХ-А\$ щит PI2

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных щиты ВCD2X, ВCD3X, ВCLCD и ВСВУТ контактной панели, находящиеся на стороне А. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64. В любом случае общее число ограничено до количества этажей конструкции.

1.5.4.3 Входы щита ВСХ-В PI1

P0103: ВСХ-В\$ щит PI1

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных щиты ВCD2X, ВCD3X, ВCLCD и ВСВУТ контактной панели, находящиеся на стороне В. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64. В любом случае общее число ограничено до количества этажей конструкции.

1.5.4.4 Входы щита ВСХ-В PI2

P0487: ВСХ-В\$ щит PI2

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных щиты ВCD2X, ВCD3X, ВCLCD и ВСВУТ контактной панели, находящиеся на стороне В. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64. В любом случае общее число ограничено до количества этажей конструкции.

1.5.5 Входы щита IO0210

Щиты IO0210 имеют 2 программируемых входа. Система Arcode может поддерживать до 64-х щитов IO0210 установленных в системе. Таким образом число входов щитов IO0210 достигает 128 программируемых входов. Для входных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.5.5.1 Входы щита IO0210 PI1

P0656: IO0210 щит PI1

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных щит IO0210. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64.

1.5.5.2 Входы щита IO0210 PI2

P0657: IO0210 щит PI2

Этим параметром программируется функция входа портов PI1 адресованных щит IO0210. Адреса щитов должны быть настроены между значениями от 1 до 64.

1.6 Программируемые выходы

Большинство выходов в системе Arcode программируемы. Функции этих выходов на корпусе Arcode и периферийных щитах заданы на выход с помощью параметров этой категории.

1.6.1 Выходы Arcode контроллера

Имеется 2 типа выходов в основном блоке Arcode. Реле и транзисторные. Оба программируемые и их функции могут быть запрограммированы в этой категории.

1.6.1.1 Выходные зажимы реле контроллера

P0107: Arcode контроллер PR\$

Выходные реле PR1-PR3 на корпусе Arcode программируемы с помощью функций выходов в этой категории. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.1.2 Транзисторные выходы контроллера

P0471: Arcode контроллер PT\$

Транзисторные выходы PT1-PT4 на корпусе Arcode программируемы с помощью функций выходов в этой категории. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.2 Выходы щита IBC

P0106: IBC щит PR\$

Выходные реле PR1-PR6 на IBC щите программируемы с помощью функций выходов в этой категории. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3 Выходы щита SVC

На каждом щите SVC имеется 2 выхода. Один называется P01, а другой PT1. Оба программируемы с помощью функций выходов в этой категории.

1.6.3.1 Выходы щита SVC-1A

Функции выходов щита SVC-1A программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0538: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0539: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3.2 Выходы щита SVC-1B

Функции выходов щита SVC-1B программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0540: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0541: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3.3 Выходы щита SVC-2A

Функции выходов щита SVC-2A программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0542: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0543: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3.4 Выходы щита SVC-2B

Функции выходов щита CPC-2B программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0544: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0545: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3.5 Выходы щита SVC-3A

Функции выходов щита CPC-3A программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0546: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0547: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.3.6 Выходы SVC-3B щита

Функции выходов CPC-3B щита программируемы с помощью параметров в этой категории.

P0548: P01

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

P0549: PT1

Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.4 Выходы щита ВСХ

Любой экран или кнопочная панель в системе Arcode имеет два программируемых выхода. Система Arcode может поддерживать до 128-и щитов ВСХ. Таким образом число входов щитов ВСХ достигает 256 программируемых входов. Этим параметром программируется функция входа портов P01-P02 на щитах VCD2X, VCD3X, VCLCD и VCBUT контактной панели.

1.6.4.1 Выходы щита ВСХ-А P01

P0113: ВСХ-А\$ щит P01

Этим параметром программируется функция входа портов P01 адресованных щиты VCD2X, VCD3X, VCLCD и VCBUT контактной панели, находящиеся на стороне А. Выходной параметр щитов находящихся на каждом этаже может быть настроен. В любом случае общее число параметров ограничено до количества этажей конструкции. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.4.2 Выходы щита ВСХ-А P02

P0484: ВСХ-А\$ щит P02

Этим параметром программируется функция входа портов P02 адресованных щиты VCD2X, VCD3X, VCLCD и VCBUT контактной панели, находящиеся на стороне А. Выходной параметр щитов находящихся на каждом этаже может быть настроен. В любом случае общее число параметров ограничено до количества этажей конструкции. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.4.3 Выходы щита ВСХ-В P01

P0114: ВСХ-В\$ щит P01

Этим параметром программируется функция входа портов P01 адресованных щиты VCD2X, VCD3X, VCLCD и VCBUT контактной панели, находящиеся на стороне А. Выходной параметр щитов находящихся на каждом этаже может быть настроен. В любом случае общее число параметров ограничено до количества этажей конструкции. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.4.4 Выходы щита ВСХ-В P02

P0485: ВСХ-В\$ щит P02

Этим параметром программируется функция входа портов P02 адресованных щиты VCD2X, VCD3X, VCLCD и VCBUT контактной панели, находящиеся на стороне А. Выходной параметр щитов находящихся на каждом этаже может быть настроен. В любом случае общее число параметров ограничено до количества этажей конструкции. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.5 Выходы щита IO0210

Каждый IO0210 щит имеет 10 программируемых выходов и может поддерживать до 64-х щитов IO0210 установленных в системе. Однако эти выходы не программируются по одному. Вместо программирования каждого выхода это делается группами. Группа содержит 10 выходных функций, которые обрабатывают все выходы одного IO0210 щита. Имеется 4 группы которые могут быть определены параметрами этой категории. Установленные выходные группы заданы к щитам ДИП-выключателями находящимися на IO0210 щитах. Обратитесь к Руководству по работе с IO0210 о групповом распределении.

1.6.5.1 Выходы щита IO0210 группа-1

P0660: IO0210 щит Группа-1 PO\$

Этим параметром в этой категории программируется Группа выходов 1. Имеется 10 выходных функций применимых к этой группе. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.5.2 Выходы щита IO0210 группа-2

P0661: IO0210 щит Группа-2 PO\$

Этим параметром в этой категории программируется Группа выходов 2. Имеется 10 выходных функций применимых к этой группе. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.5.3 Выходы щита IO0210 группа-3

P0662: IO0210 щит Группа-3 PO\$

Этим параметром в этой категории программируется Группа выходов 3. Имеется 10 выходных функций применимых к этой группе. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.6.5.4 Выходы IO0210 щита группа-4

P0663: IO0210 щит Группа-4 PO\$

Этим параметром в этой категории программируется Группа выходов 4. Имеется 10 выходных функций применимых к этой группе. Для выходных определений обратитесь к соответствующим вспомогательным файлам.

1.7 Настройки двери

1.7.1 Общие настройки двери

Настройки двери в этой категории относятся к обеим дверям А и В.

P0023: Отсрочка после размыкания фотоэлемента

Дверь будет оставаться открытой в соответствии со значением заданным этим параметром когда происходит один из нижеследующих явлений:

- Разъединение Фотоэлемента на соответствующей двери
- Нажатие командной кнопки кабины текущего этажа и соответствующей двери
- Нажатие кнопки посадки текущего этажа и соответствующей двери
- Активирование сигнала перегрузки
- Переключение с режима просмотра или отзыва на нормальный режим

P0056: Состояние двери при холостом ходе на этаже

(Для опций в этом параметре обратитесь в раздел «Помощь»)

Ожидание с закрытыми дверями:

При приземлении на этаже дверь откроется. Когда дверь полностью открыта, внутренний таймер будет установлен на значение заданное параметром P0022. Когда таймер истечет, дверь закроется и будет оставаться закрытой.

Примечание: Этот параметр относится только к дверям установленным на «Автоматически» в настройках двери. Двери типа «Полуавтоматические» будут оставаться открытыми, если выбрана эта опция.

Ожидание с открытыми дверями:

При прибытии на этаж дверь откроется. Когда дверь полностью открыта, внутренний таймер будет установлен на значение заданное параметром P0022. Дверь будет оставаться открытой даже после истечения таймера пока не получен сигнал прибытия или получена команда кабины с другого этажа. Дверь не закроется пока не истек таймер даже если получен сигнал прибытия или получена команда кабины с другого этажа.

P0053: Время отстаивания контактов двери

Когда дверь закрыта возможен прерывистый сигнал связанный с механическим движением замка. Во избежание этого может быть установлено время отстаивания для ожидания окончания закрывающего движения. Значение этого времени программируется этим параметром.

P0054: Пауза перед обратным ходом двери

Если дверь должна быть закрыта в течение открывания, с помощью этого параметра может быть установлена пауза перед обратным ходом двери. Во время этой паузы контроллеру двери не будут посланы команды о закрывании или открывании. Это предотвращает внезапный обратный ход двери, что может повредить дверной механизм.

P0055: Действие двери при выключенном 120

Этот параметр определяет поведение двери когда прервана цепь аварийной защиты (120).

- Нормальное действие: Дверь продолжает работать даже если цепь аварийной защиты прервана.

- Задерживается в текущем положении: Контроллеру двери не будут посланы команды о закрывании или открывании, если цепь аварийной защиты прервана.

P0528: Отсрочка кнопки закрывания

В конце хода кнопка закрывания двери будет игнорирована в течение периода установленного этим параметром. Это позволит двери открыться даже если кнопка закрывания продолжает нажиматься изнутри кабины.

P0553: Отсрочка открывания после освобождения LIR

Этот параметр полезен для дверей имеющих электрический замыкающий механизм.

После прибытия на этаж механизм LIR (retiring cam) будет немедленно освобожден, но открывание двери будет задержано в течение значения заданного этим параметром.

Этот параметр может быть установлен на «ноль», если отсрочка между освобождением LIR и открыванием двери не нужна.

1.7.2 Двери типа А

P0007: Все ли двери-А одного вида

Этим параметром задается что все А-двери одного вида, обозначенного параметром «P0008: Виды дверей типа А». В противном случае все виды дверей должны будут заданы параметром «P0091: Этаж-\$ Дверь-А».

P0008: Виды дверей типа А

Один параметр определяет все виды дверей. Виды дверей следуют ниже:

- Нет: Любая дверь присутствует на этом этаже с этой стороны
- Полуавтоматические: Открывающаяся в любую сторону
- Автоматические: Автоматическая дверь

P0091: Этаж-\$ Дверь-А

В данном параметре каждая дверь конструкции должна быть задана видом двери. Количество дверей ограничено числом этажей.

- Нет: Любая дверь присутствует на этом этаже с этой стороны
- Полуавтоматические: Открывающаяся в любую сторону
- Автоматические: Автоматическая дверь

1.7.3 Настройки Двери-А

P0013: Концевые выключатели Двери-А

Этот параметр информирует системы о наличии или отсутствии концевого выключателя.

P0014: Тип контакта концевого выключателя Двери-А

Этот параметр используется для определения типа контакта установленного концевого выключателя. Обычно может быть выбрано: Обычно Открытый или Обычно Закрытый.

P0015: Функция концевого выключателя Двери-А

Этот параметр используется для определения функции установленного концевого выключателя. Он может использоваться только для опознавания аварийного режима или для автоматического пресечения сигналов: Открыть - Закрыть.

P0016: Время нормального открывания Двери-А

Расчитанное время открывания двери должно быть введено в этот параметр для ввода в расчеты Arcode.

P0017: Время нормального закрывания Двери-А

Расчитанное время закрывания двери должно быть введено в этот параметр для ввода в расчеты Arcode.

P0018: Опускание магнитного замка Двери-А

Магнитный замок может опускаться двумя способами. При одном - замок опускается немедленно после прибытия кабины на любой этаж и при втором - после открывания двери.

1.7.4 Двери типа В

R0010: Все ли двери-В одного вида

Этим параметром задается что все двери-В – одного вида, обозначенного параметром «R0008: **Виды дверей типа А**». В противном случае все виды дверей должны будут заданы параметром «R0091: **Этаж-\$ Дверь-А**».

R0011: Виды дверей типа В

Один параметр определяет все виды дверей. Виды дверей следуют ниже:

- Нет: Любая дверь присутствует на этом этаже с этой стороны
- Полуавтоматические: Открывающаяся в любую сторону
- Автоматические: Автоматическая дверь

R0092: Этаж-\$ Дверь-В

В данном параметре каждая дверь конструкции должна быть задана видом двери. Количество дверей ограничено числом этажей.

- Нет: Любая дверь присутствует на этом этаже с этой стороны
- Полуавтоматические: Открывающаяся в любую сторону
- Автоматические: Автоматическая дверь

1.7.5 Настройки Двери-В

R0020: Концевые выключатели Двери-В

Этот параметр информирует системы о наличии или отсутствии концевого выключателя.

R0047: Тип контакта концевого выключателя Двери-В

Этот параметр используется для определения типа контакта установленного концевого выключателя. Обычно может быть выбрано: Обычно Открытый или Обычно Закрытый.

R0048: Функция концевого выключателя Двери-В

Этот параметр используется для определения функции установленного концевого выключателя. Он может использоваться только для опознавания аварийного режима или для автоматического пресечения сигналов Открыть – Закрыть.

R0049: Время нормального открывания Двери-В

Рассчитанное время открывания двери должно быть введено в этот параметр для ввода в расчеты Arcode.

R0050: Время нормального закрывания Двери-В

Рассчитанное время закрывания двери должно быть введено в этот параметр для ввода в расчеты Arcode.

R0051: Опускание магнитных замков Двери-В

Магнитный замок может опускаться двумя способами. При одном – замок опускается немедленно после прибытия кабины на любой этаж и при втором – после открывания двери.

1.8 Функции дверного трапа

В этой категории находятся параметры касающиеся дверного трапа. Дверной трап необходим для функций предоткрывания и выравнивания двери.

R0069: Дверной трап цепи аварийной защиты

Этот параметр информирует систему о наличии или отсутствии дверного трапа.

1.8.1 Настройки преоткрывания двери

В этой категории находятся параметры относящиеся к предоткрыванию двери.

R0071: Функция предоткрывания двери

Этот параметр используется для включения / выключения функции предоткрывания двери.

R0072: Начальная дистанция предоткрывания двери

Этот параметр используется для настройки начальной дистанции предоткрывания двери по отношению к уровню пола этажа. Дистанция варьируется от 0 до 20 см.

1.8.2 Настройки выравнивания

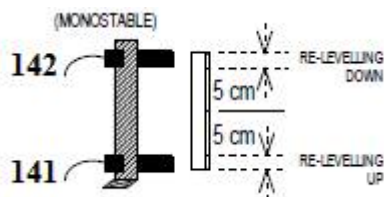
В этой категории находятся настройки касающиеся выравнивания.

R0075: Функция выравнивания

Этот параметр используется для включения / выключения функции выравнивания. Если она включена понадобятся измеряющие приборы. Из измеряющих приборов могут быть выбраны сигналы 141-142 или Магнето, являющиеся специальными приборами для выравнивания.

R0790: Дистанция выравнивания

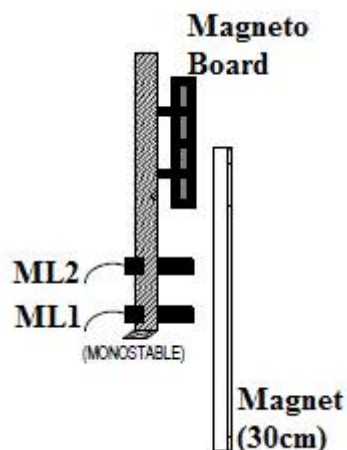
Этот параметр используется если из измеряющих приборов выбран 141-142 сигналы. В этом случае специальные 10 см магниты и дополнительные магнитные выключатели должны быть установлены очень точно в позиции остановки кабины, как показано на схеме ниже.



Параметр показывает сколько выравнивания будет нормальным, если один из 141-142 сигналов потерян.

R0809: Начальная дистанция выравнивания

Этот параметр используется если в качестве измеряющего прибора применяется Магнето.



P0823: Ориентация сенсора Магнето

Сенсор Магнето может быть установлен в любом направлении. Этот параметр используется что бы определить какая сторона является верхней позицией.

1.9 Настройки Экрана

Эта категория содержит текстовые сообщения экрана так же как и знак этажа, показанные на LOP и COP.

1.9.1 Знаки этажей

Эта категория содержит настройки названий этажей.

P0461: Знак Этаж-\$

С помощью этих параметров этажу может быть задано короткое имя (макс. 2 знака).

1.9.2 Настройки точечно-матричного экрана

Эти настройки касаются экранов, которые способны показывать бегущую строку. Определения строк для различных сообщений могут быть запрограммированы параметрами этой категории.

P0764: Язык точечно-матричного экрана

С помощью этого параметра могут программироваться определенные тексты или тексты по умолчанию.

P0431: Текст выхода из строя

Этим параметром программируется текстовая строка появляющаяся когда лифт вышел из строя. Текст по умолчанию на английском «Out of service». Максимальное количество знаков - 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0432: Текст перегрузки

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда лифт перегружен. Текст по умолчанию на английском «Overloaded». Максимальное количество знаков - 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0523: Текст техническое обслуживание

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда лифт находится в режиме проверки или отзыва. Текст по умолчанию на английском «Under maintenance». Максимальное количество знаков – 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0631: Текст аварийного режима

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда лифт находится в аварийном режиме. Текст по умолчанию на английском «Fire!!!». Максимальное количество знаков – 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0765: Текст эвакуации

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда лифт находится в режиме эвакуации. Текст по умолчанию на английском «Evacuating». Максимальное количество знаков – 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0766: Текст запуска

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда лифт пробуждается при установке системы в исходное состояние. Текст по умолчанию на английском «Please wait...». Максимальное количество знаков – 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0767: Текст Ошибка открывания двери

Этим параметром программируется текстовая строка, появляющаяся когда дверь лифта не может закрыться. Текст по умолчанию на английском «Doors cannot close». Максимальное количество знаков – 25. Этот параметр включен только если параметр языка точечно-матричного дисплея установлен на «заданные пользователем тексты».

P0062: Скорость движения стрелок направления

Этот параметр устанавливает скорость движения стрелок направления на экранах. Параметр скорости может быть – очень медленно, медленно, нормально, быстро и очень быстро.

P0063: Скорость движения индикатора этажей

Этот параметр устанавливает скорость движения скользящих номеров этажей на экранах. Параметр скорости может быть – очень медленно, медленно, нормально, быстро и очень быстро.

P0064: Направление движения индикатора этажей

Этот параметр устанавливает направление движения скользящих номеров этажей на экранах. Направление скольжения может совпадать с направлением движения кабины или не совпадать.

1.9.3 Настройки кода Грея / двоичного кода

Настройки кода Грея / двоичного кода находятся в этой категории.

P0066: Начальный номер кода Грея / двоичного кода

Начальный номер кода Грея / двоичного кода может быть установлен этим параметром.

1.10 Настройки вызова

Эта категория содержит обслуживающие настройки вызовов.

P0022: Время ожидания загрузки/выгрузки

После прибытия на этаж дверь откроется. Когда дверь полностью открыта, внутренний таймер будет настроен на значение заданное этим параметром. Дверь будет оставаться открытой пока не истечет внутренний таймер. Когда истечет внутренний таймер, дверь закроется или останется открытой в соответствии с параметрами заданными в параметре P0056.

Примечание 1: Нижеследующая таблица показывает случаи когда внутренний дверной таймер должен быть переустановлен. Если текущее значение таймера выше чем заданное, оно не будет изменено.

Явление	Задать значение
-----	-----
Прибытие на этаж	(P0022)
Разъединение фотоэлемента	(P0023)
Сигнал перегрузки	(P0023)
Нажатие кнопки открывания двери	(P0023)
Вызов или команда с текущего этажа	(P0023)

Примечание 2: Как исключение, нажатие кнопки закрывания двери установит внутренний дверной таймер на ноль.

P0024: Режим остановок

Этот параметр определяет режим остановок лифта по одному из нижеследующих принципов.

В обе стороны с одной кнопкой

При этой конфигурации единственная кнопка вызова обслуживается в обоих направлениях вниз и вверх.

В обе стороны с кнопками Вверх/Вниз

При этой конфигурации кнопка Вверх обслуживается при движении вверх, а кнопка Вниз – при движении вниз.

Только одно направление подсоединенной кнопки

Эта конфигурация одной кнопки которая обслуживается в соответствии с соединением кнопки. Если кнопка подключена как кнопка вызова Вниз, то вызов будет обслуживаться только при движении вниз. И так же наоборот, если

кнопка подключена как кнопка вызова Вверх, то вызов будет обслуживаться только при движении вверх.

P0025: Отмена вызова обратного направления от LOP

Вызовы приземления в обоих направлениях (вверх и вниз) будут аннулированы. Этот параметр помогает избежать лишних ходов вызванных «двойными вызовами» одного пассажира при использовании двух кнопок. Активируйте только при использовании контроля с двумя кнопками.

P0026: Обнаружение фальшивых вызовов используя фотоэлемент

Все вызовы кабины будут аннулированы если фотоэлемент не распознает заданное число этажей. Этот параметр помогает избежать лишних ходов вызванных вызовами из кабины.

P0027: Максимальное число разрешенных вызовов COP

Установите максимальное разрешенное число одновременных вызовов из кабины. Этот параметр помогает избежать лишних ходов вызванных вызовами из кабины. Разумным числом может быть разрешенное максимальное число пассажиров.

P0028: Отмена вызовов COP при повторном нажатии

Этот параметр позволяет отмену команды из кабины нажатием той же кнопки второй раз.

P0121: Отмена вызовов LOP при повторном нажатии

Этот параметр позволяет отмену команды LOP нажатием той же кнопки второй раз.

1.11 Особые функции лифта

Особые функции лифта такие как Аварийный режим, Стоянка и др. находятся в этой категории.

1.11.1 Настройки Аварийного режима

В этой категории находятся параметры относящиеся к аварийному режиму лифта.

P0616: Первичный аварийный сигнал (YAN1)

Этот параметр используется для включения первичного аварийного сигнала YAN1. Если этот параметр установлен как «Отключен», то система не может войти в аварийный режим от внешнего сигнала. Сигнал YAN1 так же должен быть запрограммирован минимум к одному программируемому входу. В противном случае аварийный режим не будет работать, т.к. нет возможности опознать сигнал YAN1.

P0619: Первичный аварийный этаж выхода

Этот параметр используется для определения первого этажа выхода в аварийном режиме. В этом режиме кабина идет к первому этажу и остается там. Параметр может быть запрограммирован любым этажом присутствующим в конструкции.

P0615: Вторичный аварийный сигнал (YAN2)

Этот параметр используется для включения вторичного аварийного сигнала YAN2. Если этот параметр установлен как «Отключен», то вторичный аварийный сигнал, так же как и этаж аварийного выхода не будут работать. Сигнал YAN2 так же должен быть запрограммирован минимум к одному программируемому входу. В противном случае аварийный режим не будет работать, т.к. нет возможности опознать сигнал YAN2.

R0620: Вторичный аварийный этаж выхода

Этот параметр используется для определения вторичного этажа выхода в аварийном режиме. Если аварийный режим был задан сигналом YAN2, то кабина идет к заданному этажу и остается там. Параметр может быть запрограммирован любым этажом присутствующим в конструкции.

R0614: Условия выхода из Аварийного режима

Аварийный режим может быть завершен при одном из нижеперечисленных условий:

- Перегрузка системы или цепи питания
- Аварийные сигналы вернулись в нормальный режим
- Сигнал отмены аварийной ситуации

Этот параметр используется для определения условия выхода из аварийного режима. Если был выбран Сигнал отмены аварийной ситуации, то функция CFA должна быть запрограммирована минимум к одному программируемому входу.

R0617: Прибытие к аварийному выходу. Двери

В аварийном режиме лифт идет прямо к этажу аварийного выхода соответствующего сигналу YAN. Когда лифт достигает этажа аварийного выхода, его действия программируемы. Подобные действия перечислены ниже:

- Лифт ожидает на этаже аварийного выхода с открытыми дверями.
- Лифт ожидает на этаже аварийного выхода с закрытыми дверями.
- Лифт может открыть, затем закрыть двери и остаться в ожидании на этаже аварийного выхода.

R0618: Слышимый аварийный сигнал

Обычно слышимый аварийный сигнал используется для указания на аварийный режим в лифте. Действия сигнала программируемы и перечислены ниже.

- Аварийный сигнал оставлен неозвученным
- Аварийный сигнал активен на время движения к этажу аварийного выхода
- Аварийный сигнал активен на время когда активен аварийный режим

1.11.2 Настройки функции стоянки

В этой категории находятся параметры относящиеся к простоям.

R0621: Функция стоянки

С помощью этого параметра функция стоянки может быть включена или отключена. Остальные параметры активированы, если этот параметр включен.

R0628: Этаж стоянки

Этот параметр определяет этаж стоянки. Любой этаж конструкции может быть установлен этажом стоянки.

R0629: Время ожидания перед стоянкой

Время отправки на стоянку осознается после истечения заданного времени без какой-либо активности. Это время задается этим параметром. Оно может быть установлено от 1 до 9999 секунд.

1.12 Групповые настройки

R0086: Идентичность группы

Этот параметр используется для идентификации каждого контроллера в группе для внутренней групповой коммуникации. Только один из идентификаторов в группе должен использоваться в одно и то же время. В противном случае группа не будет функционировать как ожидается. Текущий идентификатор контроллера может быть запрограммирован этим параметром.

R0087: Отсутствующие нижние этажи

Хотя число этажей одинаково для всех контроллеров в группе, этот параметр используется для ограничения числа этажей для соответствующего контроллера с нижней стороны. Например, если этот параметр установлен на 2, то первые 2 этажа не будут обслуживаться этим контроллером, хотя они обслуживаются другими контроллерами в группе.

R0088: Отсутствующие верхние этажи

Хотя число этажей одинаково для всех контроллеров в группе, этот параметр используется для ограничения числа этажей для соответствующего контроллера сверху вниз. Например, если этот параметр установлен на 6, то верхние этажи начиная с 6-го не будут обслуживаться этим контроллером хотя они обслуживаются другими контроллерами в группе.

R0089: Время отключения от группы

Отключение от группы – функция, которая позволяет обслуживать каждый этаж. Если лифт в группе не может передвинуться на другие этажи по какой-либо причине и остается на этаже, этот этаж никогда не будет обслужен другими лифтами группы. Для предотвращения этого проблемный лифт отключается от группы через определенное время. Это время может быть задано этим параметром для соответствующего лифта.

1.13 Звуки и сигналы

Зуки и сигналы в кабине и на этажах могут быть настроены параметрами в этой категории.

R0463: Звонок этажа COP

Этот параметр включает / выключает повторное воспроизведение звонка в кабине с COP по прибытии на этаж.

R0465: Звонок этажа LOP

Этот параметр включает / выключает повторное воспроизведение звонка на этаже с LOP по прибытии на этаж.

R0465: Сигнал Перегрузки

Этот параметр включает / выключает повторное воспроизведение звонка в кабине при перегрузке.

R0567: COP звук нажатия кнопки

Этот параметр включает / выключает звук нажатия на COP.

R0469: LOP звук нажатия кнопки

Этот параметр включает / выключает звук нажатия на LOP.

R0470: Тип звука этажа

Обычно пассажирам сообщается о прибытии на этаж звуком подобным дин-дон. Этот звук может быть изменен с помощью этого параметра. Конфигурации описаны ниже.

- Два звука (дин-дон) на каждом уровне.
- Вверх – дин, вниз – дин-дон. Путешествующие вверх информируются только одним звуком дин. Путешествующие вниз информируются с двумя звуками – дин-дон.
- Вниз – дин, вверх – дин-дон. Путешествующие вниз информируются только одним звуком дин. Путешествующие вверх информируются с двумя звуками – дин-дон.
- Вверх – дин, вниз – дон. Путешествующие вверх информируются только одним звуком дин. Путешествующие вниз информируются одним звуком – дон.
- Вниз – дин, вверх – дон. Путешествующие вниз информируются только одним звуком дин. Путешествующие вверх информируются одним звуком – дон.

1.14 Настройки защиты и мониторинга

1.14.1 Настройки защиты двери

R0555: Отключение постоянного прерывающегося фотоэлемента

Если дверной фотоэлемент постоянно прерывается в течение периода заданного этим параметром, прерывание фотоэлемента будет игнорировано и команда медленного закрывания двери вместе с командой закрывания будет послана двери.

Примечание: Установка этого параметра на ноль отключит эту функцию.

R0033: Число противозащемляющих попыток

Во время посылы команды закрывания, если 140 сигнал все еще отключен после периода заданного соответствующим параметром закрывания дверей плюс 5 секунд, дверь будет открыта и попытается закрыться опять.

После числа повторных попыток заданного этим параметром появится ошибка «Дверь не может быть закрыта».

1.14.2 Настройки защиты мотора

R0036: Мониторинг температуры мотора

Температура мотора и шкафа управления может контролироваться температурными сенсорами подключенными к входам T1-T2 на корпусе Arcode. Этот параметр включает или выключает функцию мониторинга.

R0429: Ограничение перенапряжения мотора

Мотор использует более 100% номинального потока во время старта. Этот параметр настраивает ограничительное значение, которое используется чтобы защитить мотор ограничением стартового потока. Если мотор перегружен и использует больше чем ожидаемое количество, он будет сразу же остановлен.

1.14.3 Настройки мониторинга напряжения сети

R0041: Мониторинг чередования фаз

Моторы чувствительны к порядку соединений 3-фазных альтернативных источников тока. Если обнаружена проблема в очередности, мотор перестает подпитываться.

1.14.4 Другие настройки защиты

R0044: Максимальное разрешенное время хода между этажами

Этот параметр определяет максимальный период хода мотора без прохождения любой дверной зоны. Определенное стандартами для лифтов, это значение может быть задано максимум 45 секунд.

Примечание: В случае если дистанция между двумя дверными зонами слишком долгая чтобы пройти ее за 45 секунд, могут быть использованы дополнительные магнитные выключатели и магниты. Смотрите Помощь функции входа «TTR перезагрузка времени хода».

R0045: Мониторинг механических тормозов

Каждое замыкание или освобождение тормоза контролируется микро-выключателями тормоза расположенными на тормозе. Этот параметр используется для включения / выключения мониторинга механических тормозов.

R0800: Мониторинг вторых механических тормозов

В некоторых механизмах используется два механических тормоза для удержания механизма в остановленном положении. Этот параметр используется для включения / выключения мониторинга вторых механических тормозов.

R0788: Мониторинг APRE

В некоторых совместимых с UCM (EN81-1-A3) системах необходимо использовать регулятор скорости, который имеет дополнительный замыкающий механизм, и APRE щит, который используется для этого дополнительного замыкающего механизма. Этот параметр используется для включения / выключения мониторинга функции щита APRE, что необходимо для конструкций совместимых с UCM и что подтверждает, что щит APRE и соленоид регулятора скорости работают как ожидается.

R0804: Замыкающее время регулятора скорости

Щит APRE используется для замыкания регулятора скорости с помощью дополнительного замка. Однако, при прибытии на этаж необходима небольшая отсрочка чтобы удостовериться что кабина полностью остановилась и регулятор скорости может быть безопасно закрыт. Эта отсрочка также зависит от щита APRE.

Этот параметр используется для определения минимальной отсрочки для функций мониторинга Arcode.

R0795: Когда разомкнута предохранительная цепь

Предохранительная цепь 120 всегда контролируется аппаратом Arcode для нахождения любых проблем. Любое прерывание этого сигнала обязывает к действию, которое может быть запрограммировано двумя опциями. Этот параметр используется для программирования действий при ошибках предохранительной цепи.

- Восстановить работу, когда 120 снова включен. В этом случае работа заблокирована в течение всего времени поломки 120.
- Заблокировать лифт. В этом случае работа заблокирована. Даже если сигнал 120 восстановится, работа не начнется. Это требует перезагрузки управляющего устройства или цикла питания.

1.14.5 Мониторинг и защита кабины

P0797: Действия когда отключается верх кабины (IBC)

В системе Arcode щит IBC соединен с головным блоком питания Arcode с помощью сети CANBUS носимой гибким кабелем. Любая проблема в сообщении со щитом IBC отразится в отсутствии функций кабины. Этот параметр используется для программирования действий при проблемах сообщения в щите IBC. Возможны две опции.

- Продолжить нормальную работу: Система продолжает нормальную работу. Вызовы LOP принимаются.
- Только обследовать: Система продолжает работать в режиме проверки. Вызовы LOP не принимаются.

P0798: Действия когда отключается панель кабины (CPC)

В системе Arcode щит CPC соединен с головным блоком питания Arcode с помощью сети CANBUS носимой гибким кабелем и кабелем CPC-IBC. Любая проблема в сообщении со щитом IBC отразится в отсутствии функций CPC. Этот параметр используется для программирования действий при проблемах сообщения в CPC. Возможны две опции:

- Продолжить нормальную работу: Система продолжает нормальную работу. Вызовы LOP принимаются.
- Только обследовать: Система продолжает работать в режиме проверки. Вызовы LOP не принимаются.

P0799: Действия когда перегорает предохранитель освещения

В системе Arcode контролируется световой поток и любая проблема с освещением кабины может быть обнаружена. Этот параметр используется для программирования действий при проблемах с освещением кабины. Возможны две опции:

- Продолжить нормальную работу: Система продолжает нормальную работу.
- Только обследовать: Система продолжает работать в режиме проверки.

1.15 Настройки уровня доступа

P0436: Пароль для обслуживающих техников

Этот параметр используется для установки пароля доступа для обслуживающих техников. Паролем может быть 6-значное число.

P0437: Пароль монтажника

Этот параметр используется для установки пароля доступа для монтажника. Паролем может быть 6-значное число.

1.16 Другие настройки

Различные периферийные настройки собраны в этой категории.

P0499: Отсрочка выключения света кабины

Этот параметр устанавливает время ожидания выключения освещения кабины после завершения пути.

P0517: Ограничители используемые для проверки

Ограничители для режима проверки настраиваются этим параметром. Возможны две опции.

- 817/818 сигналы
- INL сигнал

P0518: Ограничители при проверке и отзыве

Этот параметр используется для настройки действий лифта, когда ограничитель был обнаружен в режиме проверки или отзыва. Лифт останавливается сразу же, останавливается на уровне следующей зоны двери или продолжает движение (только при отзыве).

P0529: Отсрочка автоматического выключения вентиляции кабины

Если вентиляция кабины включена, она выключается автоматически после периода времени заданного этим параметром. Если параметр установлен на «Ноль» то функция автоматического выключения будет отключена. Параметр может быть настроен от 0 до 600 секунд.

P0713: Действия двери при сбое

В случае возникновения любого сбоя и блокирования лифта в шахте, двери остаются закрытыми. Если открывание дверей в дверных зонах необходимо, это может быть установлено этим параметром.

1.17 Эвакуация с резервным питанием

P0712: Метод эвакуации

Этот параметр определяет метод эвакуации. В системах Arcode поддерживается только метод эвакуации с активным приводом.

P0748: Напряжение резервного источника питания

Этот параметр определяет напряжение резервного источника питания, который используется для активного привода эвакуации.

Источники напряжения 60 V DC, 72 V DC or 220 V AC могут быть использованы с Arcode.

P0389: UPS питание

Если UPS (система бесперебойного гарантированного электропитания) используется для активного привода эвакуации, параметры его питания должны быть обозначены для Arcode. От 5 KW до 20 KW может быть избрано этим параметром.

P0390: Максимальная скорость при эвакуации

Максимальная скорость при эвакуации задается этим параметром. Может быть установлено от 0,1 м/сек до 0,5 м/сек .

P0714: Цель эвакуации

Этот параметр задает целевой этаж для эвакуации. Возможны две опции. Целевым этажом может быть любой этаж или ближайший этаж, который может быть достигнут с меньшим использованием питания.

P0717: Целевой этаж эвакуации

Если в параметре P0714 Цель эвакуации задана как любой этаж, то этим параметром нужно задать аварийно-спасательный этаж.

P0759: Отсрочка старта генератора

Генераторы не запускаются очень быстро. Иногда для производства достаточного резервного питания нужно 60 секунд. По этой причине, если в качестве резервного питания используется генератор, необходимо выждать запуск генератора. Эта отсрочка настраивается этим параметром.

P0794: Скорость переименования

1.18 Тестовые функции

Некоторые функции, которые необязательны для нормальной работы, находятся в этой категории просто для тестового пользования.

1.18.1 Произвольные вызовы кабины

Этот параметр включает / выключает произвольные вызовы кабины, что используется для тестирования лифтов напряженного режима. Лифт получает вызовы в произвольном порядке и реагирует на них.

1.18.2 Аттестация тестовых инструментов

Для эксплуатационных испытаний могут быть изменены ограничения скорости чтобы проверить действия лифта. Этот параметр включает / выключает параметры P0813 «Ограничение сбоя превышения скорости при предоткрывании» и P0814 «Ограничение сбоя превышения скорости при выравнивании»

1.18.3 Ограничение сбоя превышения скорости при предоткрывании двери

Этот параметр устанавливает ограничение сбоя превышения скорости при предоткрывании двери. Возможны значения от 0,01 м/сек до 0,8 м/сек.

1.18.4 Ограничение сбоя превышения скорости при выравнивании

Этот параметр устанавливает ограничение сбоя превышения скорости при выравнивании. Возможны значения от 0,01 м/сек до 0,3 м/сек.